



Le présent document comprend des descriptions générales et/ou des caractéristiques techniques générales sur la performance des produits auxquels il se réfère. Le présent document ne peut être utilisé pour déterminer l'aptitude ou la fiabilité de ces produits pour des applications utilisateur spécifiques et n'est pas destiné à se substituer à cette détermination. Il appartient à chaque utilisateur ou intégrateur de réaliser, sous sa propre responsabilité, l'analyse de risques complète et appropriée, d'évaluer et tester les produits dans le contexte de leur l'application ou utilisation spécifique. Ni la société Schneider Electric Industries SAS, ni aucune de ses filiales ou sociétés dans lesquelles elle détient une participation, ne peut être tenue pour responsable de la mauvaise utilisation de l'information contenue dans le présent document.



Principales

Gamme de produit	Altivar Process ATV900
Application	Application industrielle
Type de produit ou équipement	Variateur de vitesse
Destination du produit	Moteurs synchrones Moteurs asynchrones
Application spécifique du produit	Process pour l'industrie
Variante	Avec hacheur de freinage Version standard
Nombre de phases réseau	3 phases
Mode d'installation	Montage au mur
Protocole de communication	Ethernet IP Modbus TCP Modbus série
[Us] tension d'alimentation	380...480 V - 15...10 %
Puissance moteur kW	1,5 kW pour surcharge faible 0,75 kW pour surcharge importante
Puissance moteur hp	2,0 Hp pour surcharge faible 1,0 hp pour surcharge importante
Courant de sortie permanent	4 A à 4 kHz pour surcharge faible 2,2 A à 4 kHz pour surcharge importante
Filtre CEM	Intégré Avec plaque CEM en option
Degré de protection IP	IP55
Degré de protection	UL type 1
Module optionnel	Position A: module de communication pour Profibus DP V1 Position A: module de communication pour Profinet Position A: module de communication pour DeviceNet Position A: module de communication pour EtherCAT Position A: module de communication pour CANopen daisy chain RJ45 Position A: module de communication pour CANopen SUB-D 9 Position A: module de communication pour CANopen bornes à vis Position A/position B/position C: module d'extension E/S digital et analogique Position A/position B/position C: module d'extension relais Position B: 5/12 V interface codeur digital Position B: interface codeur analogique Position B: interface codeur résolveur Module de communication pour Ethernet Powerlink
Entrée logique	16 vitesses programmées
Profil de commande pour moteur asynchrone	Couple variable Couple optimisé Couple constant
Profil contrôle moteur synchrone	Moteur à aimant permanent Moteur synchrone à réductance
Fréquence de sortie maximale	599 Hz
Fréquence de commutation	2...16 kHz réglable 4...16 kHz avec facteur de réduction
Fréquence de découpage nominale	4 kHz
Courant de ligne	3,0 A à 380 V (surcharge faible) 1,7 A à 380 V (surcharge importante) 2,6 A à 480 V (surcharge faible) 1,5 A à 480 V (surcharge importante)

Puissance apparente	2,2 KVA à 480 V (surcharge faible) 1,2 KVA à 480 V (surcharge importante)
Courant transitoire maximum	4,8 A pendant 60 s (surcharge faible) 3,3 A pendant 60 s (surcharge importante)
Fréquence du réseau	50...60 Hz
Courant de court-circuit présumé de ligne	50 kA

Complémentaires

Nombre d'entrées logiques	10
Type d'entrée logique	DI1...DI8 programmable, 24 V CC (≤ 30 V), impédance: 3,5 kOhm DI7, DI8 programmable comme entrée en train d'impulsions: 0...30 kHz, 24 V CC (≤ 30 V) STOA, STOB suppression sûre du couple, 24 V CC (≤ 30 V), impédance: $> 2,2$ kOhm
Nombre de sorties logiques	2
Type de sortie logique	Sortie numérique DQ+ 0...1 kHz ≤ 30 V CC 100 mA Programmable comme une sortie impulsionnelle DQ+ 0...30 kHz ≤ 30 V CC 20 mA Sortie numérique DQ- 0...1 kHz ≤ 30 V CC 100 mA
Nombre d'entrées analogiques	3
Type d'entrée analogique	AI1, AI2, AI3 tension configurable par logiciel : 0...10 V CC, impédance : 30 kOhm, résolution 12 bits AI1, AI2, AI3 courant configurable par logiciel : 0...20 mA/4...20 mA, impédance : 250 Ohm, résolution 12 bits
Nombre de sorties analogiques	2
Type de sortie analogique	Tension configurable par logiciel AQ1, AQ2: 0...10 V CC impédance 470 Ohm, résolution 10 bits Courant configurable par logiciel AQ1, AQ2: 0...20 mA impédance 500 Ohm, résolution 10 bits
Nombre de sorties relais	3
Type de sortie relais	Relais configurable R1: relais de défaut F/O durabilité électrique 100000 cycle Relais configurable R2: relais de séquence "F" durabilité électrique 1000000 cycle Relais configurable R3: relais de séquence "F" durabilité électrique 1000000 cycle
Courant commuté maximum	Sortie relais R1 sur résistive charge, $\cos \phi = 1$: 3 A à 250 V AC Sortie relais R1 sur résistive charge, $\cos \phi = 1$: 3 A à 30 V CC Sortie relais R1 sur inductive charge, $\cos \phi = 0,4$ et L/R = 7 ms: 2 A à 250 V AC Sortie relais R1 sur inductive charge, $\cos \phi = 0,4$ et L/R = 7 ms: 2 A à 30 V CC Sortie relais R2, R3 sur résistive charge, $\cos \phi = 1$: 5 A à 250 V AC Sortie relais R2, R3 sur résistive charge, $\cos \phi = 1$: 5 A à 30 V CC Sortie relais R2, R3 sur inductive charge, $\cos \phi = 0,4$ et L/R = 7 ms: 2 A à 250 V AC Sortie relais R2, R3 sur inductive charge, $\cos \phi = 0,4$ et L/R = 7 ms: 2 A à 30 V CC
Courant commuté minimum	Sortie relais R1, R2, R3: 5 mA à 24 V CC
Interface physique	Ethernet 2-fils RS 485
Type de connecteur	2 RJ45 1 RJ45
Méthode d'accès	Esclave Modbus TCP
Vitesse de transmission	10, 100 Mbits 4,8 kbps 9600 bit/s 19200 bit/s
Trame de transmission	RTU
Nombre d'adresses	1...247
Format des données	8 bits, configurable pair, impair ou sans parité
Type de polarisation	Aucune impédance
Fonctionnement 4 quadrants possible	Vrai
Rampes d'accélération et décélération	À réglage linéairement de 0,01 ... 9999 s
Compensation de glissement du moteur	Automatique quelque soit la charge Réglable Peut être supprimé Indisponible en loi pour moteur à aimant permanent
Freinage d'arrêt	$4 \times 2,5 \text{ mm}^2 + 2 \times 1 \text{ mm}^2 + 2 \times 0,14 \text{ mm}^2$
Résistance de freinage intégré	Vrai

Entrée logique	Logique positive (source) (DI1...DI8), < 5 V (état 0), > 11 V (état 1) Logique négative (sink) (DI1...DI8), > 16 V (état 0), < 10 V (état 1) Logique positive (source) (DI7, DI8), < 0,6 V (état 0), > 2,5 V (état 1) Logique positive (source) (STOA, STOB), < 5 V (état 0), > 11 V (état 1)
Durée d'échantillonnage	2 Ms +/- 0,5 ms (DI1...DI8) - entrée numérique 5 Ms +/- 1 ms (DI7, DI8) - entrée en train d'impulsions 1 Ms +/- 1 ms (AI1, AI2, AI3) - entrée analogique 5 ms +/- 1 ms (AQ1, AQ2) - sortie analogique
Précision	+/- 0,6 % AI1, AI2, AI3 pour une variation de température de 60 °C entrée analogique +/- 1 % AQ1, AQ2 pour une variation de température de 60 °C sortie analogique
Erreur de linéarité	AI1, AI2, AI3: +/- 0,15 % de la valeur maximale pour entrée analogique AQ1, AQ2: +/-0,2 % pour sortie analogique
Durée d'actualisation	Sortie relais (R1, R2, R3): 5 ms (+/- 0,5 ms)
Isolation	Entre raccordements de puissance et de contrôle

Environnement

Altitude de fonctionnement	<= 1000 m sans déclassement 1000...4800 m avec réduction de courant de 1 % tous les 100 m
Position de montage	Vertical +/- 10 degrés
Certifications du produit	TÜV UL CSA
Marquage	CE
Normes	UL 508C EN/CEI 61800-3 EN/CEI 61800-5-1 CEI 61000-3-12 CEI 60721-3 CEI 61508 CEI 13849-1
THDI maximal	<48 % pleine charge se conformer à CEI 61000-3-12
Variante de construction	En boîtier
Compatibilité électromagnétique	Test d'immunité aux décharges électrostatiques niveau 3 se conformer à CEI 6100-4-11 Test d'immunité aux champs électromagnétiques radio-fréquences rayonnés niveau 3 se conformer à CEI 61000-4-3 Test d'immunité aux transitoires électriques rapides niveau 4 se conformer à CEI 61000-4-4 Test d'immunité aux surtensions 1,2/50 µs - 8/20 µs niveau 3 se conformer à CEI 61000-4-5 Test d'immunité aux radio-fréquences conduites niveau 3 se conformer à CEI 61000-4-6
Classe environnementale (en fonctionnement)	Classe 3C3 selon CEI 60721-3-3 Classe 3S3 selon CEI 60721-3-3
Accélération maximale sous choc (en fonctionnement)	150 m/s ² à 11 ms
Accélération maximale sous contrainte vibratoire (en fonctionnement)	10 m/s ² à 13...200 Hz
Déviation maximale sous charge vibratoire (en fonctionnement)	1,5 mm à 2...13 Hz
Humidité relative autorisée (pendant le fonctionnement)	Classe 3K5 selon EN 60721-3
Catégorie de surtension	III
Boucle de régulation	Régulateur PID réglable
Résistance d'isolement	> 1 MOhm 500 VDC pendant 1 minute à la terre
Intensité sonore	52 dB se conformer à 86/188/EEC
Tenue aux vibrations	1,5 mm crête-à-crête (f= 2...13 Hz) se conformer à CEI 60068-2-6 1 gn (f= 13...200 Hz) se conformer à CEI 60068-2-6
Tenue aux chocs mécaniques	15 gn pour 11 ms se conformer à CEI 60068-2-27
Caractéristique d'environnement	Résistance à la pollution chimique classe 3C3 se conformer à EN/CEI 60721-3-3 Résistance à la poussière classe 3S3 se conformer à EN/CEI 60721-3-3
Humidité relative	5...95 % sans condensation se conformer à CEI 60068-2-3
Température de l'air ambiant en fonctionnement	-15...40 °C (sans déclassement) 40...50 °C (avec facteur de réduction)

Pression acoustique	52 dB
Degré de pollution	2
Température de l'air ambiant pendant le transport	-40...70 °C
Température ambiante de stockage	-40...70 °C

Emballage

Type d'emballage 1	PCE
Nb produits dans l'emballage 1	1
Hauteur de l'emballage 1	54,0 cm
Largeur de l'emballage 1	39,2 cm
Longueur de l'emballage 1	80,0 cm
Poids de l'emballage 1	20,8 kg

Durabilité de l'offre

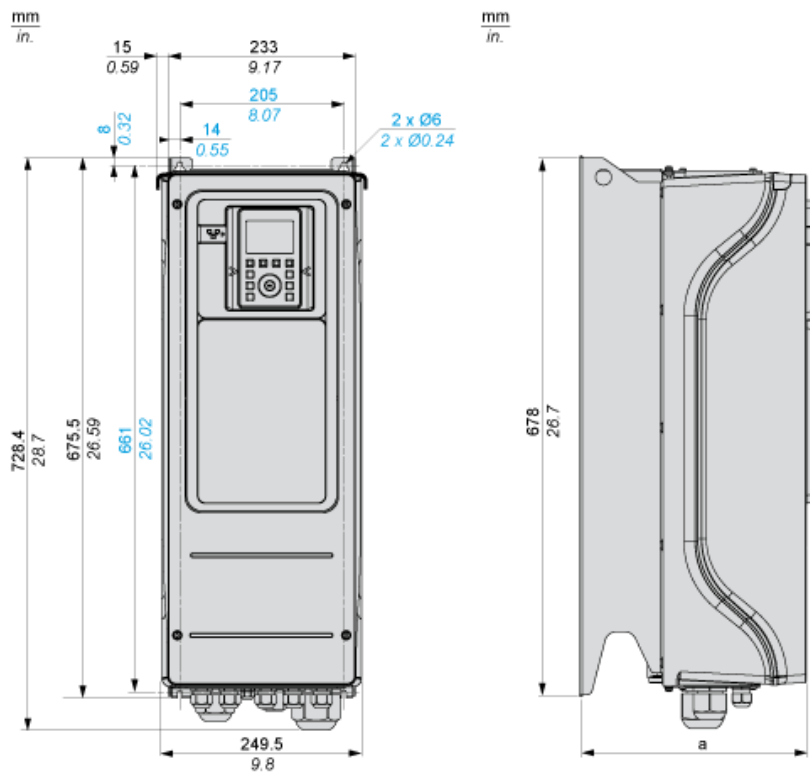
Statut environnemental de l'offre	Produit Green Premium
Régulation REACH	Déclaration REACH
Directive RoHS UE	Conformité pro-active (Produit en dehors du scope légal RoHS UE) Déclaration RoHS UE
Sans mercure	Oui
Régulation RoHS Chine	Déclaration RoHS Pour La Chine
Information sur les exemptions RoHS	Oui
Profil environnemental	Profil Environnemental Du Produit
Profil de circularité	Informations De Fin De Vie
DEEE	Sur le marché de l'Union Européenne, le produit doit être mis au rebut selon un protocole spécifique de collecte des déchets et ne jamais être jeté dans une poubelle d'ordures ménagères.
Possibilités d'amélioration	Produit améliorable avec de nouveaux composants

Garantie contractuelle

Garantie	18 mois
----------	---------

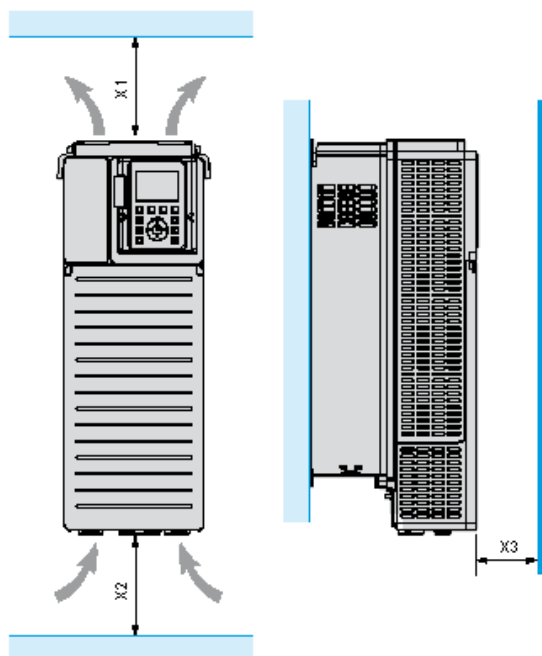
Dimensions

Vues avant et gauche



a = 272 mm (10,7 po.)

Dégagements



X1	X2	X3
≥ 100 mm (3,94 po.)	≥ 100 mm (3,94 po.)	≥ 10 mm (0,39 po.)

- Montez l'appareil en position verticale ($\pm 10^\circ$), afin qu'il bénéficie d'un refroidissement correct.
- Ne procédez pas au montage de l'appareil à proximité d'une source de chaleur.
- Laissez un espace suffisant pour que l'air puisse circuler librement et ventiler le variateur de bas en haut.

Alimentation triphasée à coupure amont par contacteur de ligne

Schémas de raccordement conformes à la catégorie 1 de la norme EN 954-1, au niveau d'intégrité SIL1 de la norme CEI/EN 61508 et à la catégorie d'arrêt 0 de la norme CEI/EN 60204-1



- (1) Inductance de ligne le cas échéant
- (2) Utilisez la sortie relais R1 réglée sur l'état de fonctionnement Défaut pour mettre l'appareil hors tension lorsqu'une erreur est détectée.
- A1 : Variateur
- KM1 : Contacteur de ligne
- Q2, Disjoncteurs
- Q3 :
- S1, Boutons-poussoirs
- S2 :
- T1 : Transformateur pour sous-système de commande

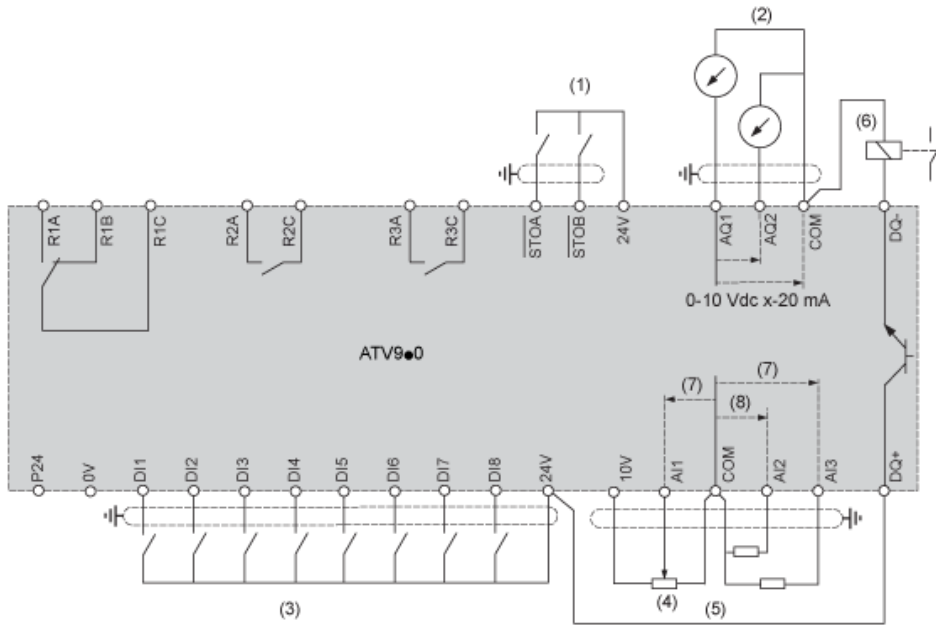
Alimentation triphasée à coupure aval par contacteur

Schémas de raccordement conformes à la catégorie 1 de la norme EN 954-1, au niveau d'intégrité SIL1 de la norme CEI/EN 61508 et à la catégorie d'arrêt 0 de la norme CEI/EN 60204-1



- (1) Inductance de ligne le cas échéant
- (2) Utilisez la sortie relais R1 réglée sur l'état de fonctionnement Défaut pour mettre l'appareil hors tension lorsqu'une erreur est détectée.
- A1 : Variateur
- KM1 : Contacteur

Schéma de câblage du bloc de commande



- (1) Suppression sûre du couple
 - (2) Sortie analogique
 - (3) Entrée numérique
 - (4) Potentiomètre de référence
 - (5) Entrée analogique
 - (6) Sortie numérique
 - (7) 0-10 Vcc, x-20 mA
 - (8) 0-10 Vcc, -10 Vcc à +10 Vcc
- R1A, Relais de défaut
 R1B,
 R1C :
 R2A, Relais de séquence
 R2C :
 R3A, Relais de séquence
 R3C :

Raccordement des capteurs



Il est possible de raccorder 1 ou 3 capteurs sur les bornes AI1 ou AI3

Configuration du commutateur Collecteur/Source

Le commutateur est utilisé pour adapter le fonctionnement des entrées logiques à la technologie des sorties de l'automate programmable.

- Réglez le commutateur sur Source (réglage d'usine) en cas d'utilisation de sorties de l'automate avec des transistors PNP.
- Réglez le commutateur sur Ext en cas d'utilisation de sorties de l'automate avec des transistors NPN.

Réglez le commutateur sur la position SRC (Source), en utilisant la sortie d'alimentation pour les entrées numériques



Réglez le commutateur sur la position SRC (Source) et utilisez une alimentation externe pour les entrées numériques



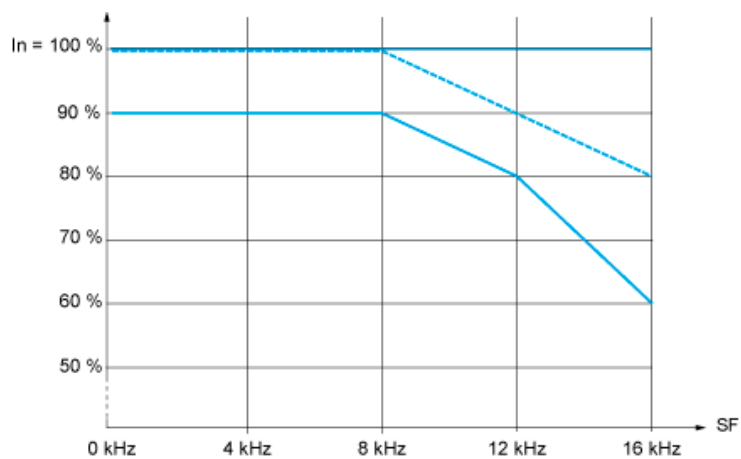
Réglez le commutateur sur la position SK (Collecteur), en utilisant la sortie d'alimentation pour les entrées numériques



Réglez le commutateur sur la position EXT en utilisant une alimentation externe pour les entrées numériques



Courbes de réduction de charge



— 40 °C (104 °F)

- - - 45 °C (113 °F)

— 50 °C (122 °F)

In : Courant nominal du variateur

SF : Fréquence de commutation